Agenzia nazionale per le nuove tecnologie,
l'energia e lo sviluppo economico sostenibile

Fotogrammetria e scansioni 3D per rilievi strutturali

Progetto SUSA – SMART URBAN SUSTAINABLE AREA

Webinar, 21 Aprile 2021

Marialuisa Mongelli / TERIN-ICT-HPC

1101 0110 1100
0101 0010 1101
0001 0110 1110
1101 0010 1101
1111 1010 0000

Principali argomenti

1. Introduzione alla fotogrammetria
2. Il processo fotogrammetrico
3. L'infrastruttura di calcolo ICT dell' ENEA per i Beni Culturali
4. I laboratori virtuali
5. La catena di modellazione: dalla fotogrammetria all'analisi FE
6. Approccio Integrato: fotogrammetria-sensori FBG
7. Dimostratore
8. Conclusioni

Introduzione alla fotogrammetria

Cos'è la fotogrammetria?

- E' una tecnica di rilievo 3D alternativa alla topografia tradizionale
  - Obiettivo: realizzare una copia digitale tridimensionale “Digital Twin” a partire da immagini fotografiche bidimensionali.
  - Finalità: studio, restauro, conservazione, protezione, valorizzazione, fruizione

Campi di applicazione:

- Architettura
- Ingegneria
- Archeologia
- Beni Culturali
- Geologia
- Scena del crimine e incidentistica

Cosa serve?

- Una fotocamera, un metro, un computer, un software

Introduzione alla fotogrammetria

Perché la fotogrammetria?

- E' il metodo più **rapido** per poter effettuare un rilievo.
- E' una tecnologia non distruttiva, non invasiva, **economica, senza contatto**.
- Può essere applicata anche in **condizioni ambientali sfavorevoli**.
- Restituisce un modello 3D con **informazioni metriche precise** e buona qualità dell'aspetto cromatico
- Applicabile sia **su superfici estese** (complessi architettonici) **che su piccoli oggetti** (statue, quadri, affreschi...)
- Elaborazione delle immagini **automatica o semi automatica** con software commerciali, gratuiti e **"open source"**.
- Utile per costituire una **banca dati** implementabile, utile per successive valutazioni nel tempo

Introduzione alla fotogrammetria

Definizione FOTOGRAMMETRIA:

tecnica di rilievo che consente di fissare posizione, forma e dimensioni degli oggetti sul terreno, utilizzando le informazioni contenute in opportune immagini fotografiche degli stessi oggetti, riprese da punti diversi

La fotogrammetria viene classificata in base a:

- tipo di presa utilizzata
- tipo di elaborazione
- tipo di fotografia utilizzata

Tipo di presa	Tipo di elaborazione	Tipo di fotografia
Fotogrammetria terrestre Le prese avvengono da terra; in questo caso gli oggetti si trovano a distanze inferiori a 200 m; per cui si parla anche di <i>fotogrammetria dei vicini</i> (rilievo di edifici)	Fotogrammetria analogica La ricostruzione degli oggetti rilevati si ottiene con <i>dispositivi fisici</i> (bacchette metalliche, raggi luminosi) che riproducono all'inverso il fenomeno della presa	Fotogrammetria classica Le fotografie sono ottenute dallo <i>sviluppo</i> di emulsioni fotosensibili su <i>pellicola</i> , o su <i>lastre</i> di vetro (in negativo e in positivo)
Fotogrammetria aerea Le prese avvengono da un aereo; in questo caso il terreno si trova a distanze superiori a 200 m; per cui si parla anche di <i>fotogrammetria dei lontani</i> (rilievo del territorio)	Fotogrammetria analitica La ricostruzione degli oggetti rilevati si ottiene elaborando numericamente (con moderni strumenti di calcolo) opportune <i>misure</i> effettuate direttamente sui fotogrammi	Fotogrammetria digitale Le fotografie sono ottenute sotto forma <i>numerica</i> e organizzate in un <i>grigliato</i> di pixel. Possono essere ottenute sia da una <i>macchina digitale</i> , sia per <i>scansione</i> di una fotografia tradizionale

La fotogrammetria si basa sul principio della visione stereoscopica: la visione dell'oggetto da due punti di vista

Introduzione alla fotogrammetria

Tipo di presa => Fotogrammetria terrestre (close-range)

Distanza inferiore ai 200mt

Tipo di elaborazione => Fotogrammetria analitica

Elaborazioni numeriche con strumenti di calcolo moderni (software)

Tipo di fotografia => Fotogrammetria digitale

Le fotografie sono ottenute sotto forma numerica ed organizzate in modo da comporre un griglia fissa rettangolare (pixel)

By: g080815 - CC BY 2.0

La risoluzione dell'immagine è descritta in PPI (pixel per pollice)

Introduzione alla fotogrammetria

Fotogrammetria terrestre o close-range

- Approccio monoscopico => 1 immagine (raddrizzamento di singoli fotogrammi da cui si ricava una proiezione ortogonale di tipo 2D , parallela alla superficie inquadrata)
- Approccio stereoscopico => visione dell'oggetto 3D a partire da due punti di vista
- Approccio **multi-immagine** => restituzione 3D con più immagini riprese da posizioni differenti

Utilizzando **due prospettive centrali** di uno stesso **punto oggetto** è possibile ricostruire la posizione spaziale

Il processo fotogrammetrico

Fotogrammetria digitale

- consiste nell'elaborazione del modello 3D partendo da immagini 2D
- Approccio multi-immagine
- Da un set di immagini digitali 2D, (ottenute con una comune macchina fotografica o con uno smartphone) che vengono elaborate dal software, si estraggono dati tridimensionali.
- Tecnica di elaborazione **“Structure from Motion”**:
  - Basata su algoritmi di Computer Vision, la SfM estrae i punti notevoli dalle singole foto, li incrocia, trovandone le coordinate nello spazio.
  - Per poter ricostruire la tridimensionalità di una scena è necessario ricostruire la posizione di scatto delle singole fotografie, la cosiddetta geometria di presa.

Il processo fotogrammetrico

3 Sistemi

Presa, dall'oggetto nello spazio (X,Y,Z) e con una macchina di parametri noti si giunge alla definizione dell'immagine (x,y) ;

Orientamento, dall'oggetto nello spazio (X,Y,Z) e dall'immagine (x,y) si determinano i parametri dell'orientamento;

Restituzione, dall'immagine (x,y) e dai parametri dell'orientamento si ricavano le coordinate spaziali dell'oggetto (X,Y,Z) .

Definire la relazione (**proiettività**) che lega in modo univoco:

- ❖ i punti $P (X,Y,Z)$ dello **spazio oggetto 3D**
- ❖ i punti $p (x,y)$ dello **spazio immagine 2D**
- ❖ i parametri di **orientamento** (funzione della presa fotografica)

Il processo fotogrammetrico

DEFINIZIONI:

- **Centro di presa O:** punto dell'obiettivo della camera
- **Distanza principale (p):** distanza di O dal piano della lastra $p =$ distanza focale dell'obiettivo
- **Punto principale (P):** punto di proiezione di O sul piano della lastra

$$PO = p$$

Il processo fotogrammetrico

- ❑ Una sola immagine nel piano (come quella della fotografia) non contiene informazioni sufficienti a definire la posizione e le dimensioni di un oggetto tridimensionale
- ❑ Sono necessarie almeno **due immagini** che riprendono lo **stesso oggetto** (due punti di ripresa fotografici), **osservato da due differenti punti di presa O_1 e O_2**

- Da ogni punto dello spazio oggetto (definito da tre coordinate) è possibile determinare il relativo punto immagine (in due coordinate)
- **Dallo spazio immagine non esiste una soluzione univocamente determinata**, ma una infinità di soluzioni, ottenute fissando un valore arbitrario ad una delle tre coordinate spaziali.

Il processo fotogrammetrico

Il punto A è geometricamente definito se sono noti:

- posizione dei punti A' e A'' sulle 2 immagini
- posizione delle due lastre (note dalle immagini)
- posizione punti di presa O1 e O2 (note dalle immagini)

A = punto di intersezione dei due raggi proiettanti r_1 e r_2 che congiungono i due punti omologhi con i centri di presa corrispondenti

Corrispondenza tra punto A e:

- punto A' sulla 1° immagine
- punto A'' sulla 2° immagine

Le rette r_1 e r_2 rappresentano il sistema di equazioni di "COLLINEARITA' ottenute da relazioni di geometria analitica (fotogrammetria analitica)

Il processo fotogrammetrico

Le fasi del rilievo fotogrammetrico

- **ACQUISIZIONE:** operazioni riguardanti la presa delle immagini fotografiche (scansione fotogrammetrica), effettuate con opportune macchine fotografiche, dette camere, e opportune tecniche;
- **ORIENTAMENTO:** nella quale si posizionano le prese fotografiche e si risale al loro orientamento
- **RESTITUZIONE:** operazioni che consentono di effettuare misure sul modello 3D dell'oggetto ricostruito, utilizzando software specifici

OSSERVAZIONE: Affinché gli stessi punti dell'oggetto siano ripresi in **due fotogrammi consecutivi**, è necessario che questi presentino un'area (detta di **sovrapposizione**) in cui **entrambi** contengano la stessa porzione di oggetto.

Principale svantaggio: richiesta di notevoli risorse hardware e software per l'elaborazione delle immagini

L'infrastruttura di calcolo ICT dell' ENEA per i Beni Culturali

ENEAGRID: infrastruttura informatica che collega l'insieme dei numerosi centri di calcolo ENEA distribuiti in tutta Italia ed interconnessi tra loro da una rete ad alta banda.

- Ambiente unificato per l'accesso omogeneo alle risorse hardware e software messe a disposizione per i ricercatori ENEA e per i loro collaboratori;
- Utilizzo ottimizzato delle risorse;
- Sistemi multi-piattaforma per il calcolo numerico ad alte prestazioni.

L'infrastruttura di calcolo ICT dell' ENEA per i Beni Culturali

CRESCO6 Infrastructure (REsearch Computational center on COMplex System)

Computing power rating 1.4 PFLOPS
nodes: 434
cores: 20832

Each node
processors: 2xCPU Intel Xeon Platinum 8160 with 24 cores
clock: 2.1 GHz
memory: 192 GB (4 GB/core)

Network
Intel Omni-Path 15 switch with 46 ports
bandwidth: 100 Gb/s
latency: 100 ns

ENEA Virtual Labs

Virtual Labs => Open Labs
Networking of instrumentation and skills to support research and industry

Graphic Interface named FARO2 (Fast Access to Remote Objects)

Access to CRESCO nodes   Access to virtual labs   Access to software and apps available CRESCO

IT@CHA Virtual lab for Cultural Heritage

MESHLAB – CCVIEWER

PHOTO SCAN – VISUALSFM

L'infrastruttura di calcolo ICT dell' ENEA per i Beni Culturali

CRESCO: Centro computazionale di RicErca sui Sistemi Complessi

CRESCO DTE-ICT DTE-ICT-HPC Account Manager Ticket System WARC Jobrama Contatti CERCA

progetto Tedat UNIONE EUROPEA Fondo europeo di sviluppo regionale investiamo nel vostro futuro ENEA Agenzia nazionale per le nuove tecnologie, l'energia e lo sviluppo economico sostenibile

HPC News
HPC Webinars
Seminari CRESCO
come si usa FARO
CERCA sul sito
TOP500 SUPERCOMPUTER SITES

ENEAGRID
VIRTUAL LABS
ENEAE DTE-ICT-HPC
ENEAE DTE-ICT

- ENEAGRID Primer
- DTE-ICT AFS
- ENEAE EGEE/1G1/EG1
- ENEAGRID AFSDataspac
- 3D GraphLab

CRESCO: Centro computazionale di RicErca sui Sistemi Complessi

- NEW FARO2 ENEAGRID WebAccess (Portici)
- ENEAGRID Web Access (Portici)
- ENEAGRID Web Access (Frascati)
- ENEAGRID Web Access (Educational)

Documentazione clusters CRESCO --- Primo Accesso & HowTo

AVVISI: Nuovo cluster CRESCO5 --- Nuovo FARO2

Cluster CRESCO4 Progetto TEDAT PON 2007-2013
Annuncio apertura agli utenti 21/1/2014

PORTALE PROGETTO CRESCO PON 2002-2006, BANDO 1575

CONTATTI

- Richiesta Utenza
- Come arrivare
- Contatti
- Elenco ENEA (intranet)

STRUMENTI E SERVIZI

- ENEAGRID TicketSystem
- Job Monitor~Jobrama
- ENEAGRID Port Tester
- Password verify/change
- ENEAGRID Software
- ENEAE AFSbox
- Upload/Download File
- ENEAE OKbox
- ENEAEBOX
- Mngmt WARC AMACA

- Aula Connect CRESCO
- Aula Connect HPC
- Aula Connect Devel
- ENEAE_PhoneConference
- ENEAE_H323_Info

Accesso ai
**LABORATORI
VIRTUALI**
dell'ENEA

L'infrastruttura ICT ENEA per il patrimonio culturale

Virtual lab IT@CHA, CO.B.RA, DySCo, Tigris, Graphlab, ICTARC....

<http://www.laboratorivirtuali.enea.it/it>

ENEA
 Agenzia nazionale per le nuove tecnologie, l'energia e lo sviluppo economico sostenibile

Laboratori Virtuali
 powered by Ulter

Home | Referenti | Portlet vlab

Tu sei qui: Home

Virtual Labs

L'Unità Tecnica Sviluppo Sistemi per l'Informatica e ICT ha sviluppato una metodologia di caratterizzazione erogata da grandi impianti e/o apparecchiature, unici per caratteristiche Virtuali.

- NEPTUNIUS: Numerical codes for computational fluid dynamics and fluid structure
- TEDAT - HPC: High Performance Computing per il progetto TEDAT (Tecnologie e Diagnostica Avanzata nel settore dei trasporti)
- Madia: Multi Approach to Data Integrity Activities
- CMAST: Scienza dei materiali computazionale
- **Fissione Nucleare (Ambienti lavoro protetto)**
- **DySCo - Laboratorio Tavole Vibranti**
- **Sorbia - Software Infrastructure**
- **It@cha - Tecnologie per i Beni Culturali**
- Smartcities - ICT per i sistemi urbani
- Tigris - Virtual Lab per l'Assisiologia
- Graphlab - Applicazioni Grafiche 3D
- Lamrecor - Innovazioni tecnologiche per il sistema merci e smistamento della corrispondenza
- VIS4Factory - Sistemi Informativi Visuali per i processi di fabbrica nel settore dei trasporti
- GIS - Sistema per la gestione e la condivisione delle informazioni geografiche
- **ICTARC - ICT per i Beni Architettonici e Archeologici**
- **SILMONA - Sistema Integrato di competenze per il MONitoraggio, la protezione e degli Ambienti**
- EERA-JPMM European Energy Research Alliance - Joint Programme on Nuclear Materials
- Aqwaysystem - Gestione pianificata risorse idriche, ottimizzazione energetica e controllo qualità
- HERMES - Heritage Management Experience: piattaforma web per il patrimonio culturale e
- Genomics Lab
- System Integrator per le industrie culturali e creative: percorso professionalizzante
- **AdP**
- **CO.B.RA - Conservazione dei beni culturali tramite radiazioni e tecnologie abilitanti**

IT@CHA GUI

Laboratorio Virtuale IT@CHA FARO

Accesso ai dati Software generico Mappe concettuali Virtuality

Analisi, elaborazione e visualizzazione di dati 3D

Meshlab Paraview Scanalyze

3D point cloud and mesh processing software

CloudCompare ccviewer

CAD

DXF Viewer

Computer vision

VisualSFM MicMac PhotoScan 3D day triab

ENEA DySCo

Welcome to ENEA DySCo Virtual Laboratory (Structural Dynamic, numerical Simulation qualification tests and vibration Control)

Activities

Real-time sharing of experiments

Stored data and archived reports

Access to CRESO hardware and software

ENEA TIGRIS VLAB

welcome to cresso virtual lab TIGRIS

Toward Integration of e-tools in GRID infrastructure for e-ssysiology

Thematic areas

Projects

MASTER 4m x 4m

CHILD 2m x 2m

	MASTER	CHILD
Dimensioni	4m x 4m	2m x 2m
Gradi di Libertà	6	6
Frequenza	0-50 Hz	0-100 Hz
Accelerazione	3g Peak	3g Peak
Velocità	0.5 m/s (0-Peak)	1 m/s (0-Peak)
Spostamento	0.55 m (0-Peak)	0.30 m (0-Peak)
Peak Compliance Overturning	10 Ton (3g peak)	5 Ton (3g peak)
Capacità	300 Kg x m	300 Kg x m
Potenza installata	950 kW	
Portata	870 l/min	
Pressione	210 Mpa	

CENTRALE OLIOCHIMICA

3D visualization of structural analysis results on a bridge model.

Architettura E3S

I laboratori virtuali

La Catena di modellazione via ENEAGRID: dalla fotogrammetria all'analisi FE

Approccio allo studio per l'analisi della possibile evoluzione del danno

Approccio integrato

Fotogrammetria - Sensori FBG

Monitoraggio delle lesioni: uso integrato di fotogrammetria e sensori FBG

- ❑ Fotogrammetria di SFM (Structure from Motion)
  - **Controllo delle lesioni** e monitoraggio periodico della loro possibile evoluzione
  - Acquisizione del **rilievo geometrico**
  - Definizione di **modelli numerici** (FEM / FEA) al fine di identificare le **aree critiche da monitorare** dove inserire la sensoristica per il monitoraggio (FBG).
- ❑ FBG (griglia di Bragg in fibra) per il **monitoraggio permanente delle lesioni più significative**.

Fotogrammetria e monitoraggio via FBG offrono vantaggi complementari che supportano la messa a punto di un sistema di monitoraggio veloce ed economico

Dimostratore: Le Mura Aureliane-Torre L2

Museo delle Mura (Porta San Sebastiano – Roma)

Obiettivo: monitoraggio e controllo dell'evoluzione del quadro fessurativo nel tempo - Torre L2

Prima cinta urbana

- ❖ nasce come difesa sacrale non militare (VI secolo A.C. -Servio Tullio)
- ❖ successivamente assume caratteristiche difensive (III secolo A.C.)
- ❖ fortezza inespugnabile con 383 torri, 7020 merli, 5 postierle principali, 2066 grandi finestre esterne (VI secolo)
- ❖ **19 km di estensione**
- ❖ caso studio: **macroelemento “torre L2**
“accessibile da “Porta Appia”, oggi nota come “Porta S. Sebastiano”

Porta San Sebastiano

Inquadratura Torre L2

Dimostratore: Le Mura Aureliane-Torre L2

Museo delle Mura (Porta San Sebastiano – Roma)

Monitoraggio delle lesioni: uso integrato di fotogrammetria e sensori FBG

- Eterogeneità della tessitura muraria
- Danni diffusi
- Alcune parti “collassate”
- Perdita di malta Infiltrazioni di umidità
- Sensibilità alle vibrazioni da traffico
- Lesioni importanti lungo le pareti est/ovest

Dimostratore: Le Mura Aureliane-Torre L2

Museo delle Mura (Porta San Sebastiano – Roma)

Descrizione dell' attività di ricerca: tecnologie

- ❑ ENEA, in collaborazione con la Direzione Interventi su Edilizia Monumentale della Soprintendenza Capitolina, ha avviato una installazione idonea al **monitoraggio permanente del quadro fessurativo** su macroelementi strutturali delle Mura Aureliane di Roma.
- ❑ La applicazione utilizza fessurimetri basati su **tecnologia in fibra ottica FBG** (Fibre Bragg Grating) e la ricostruzione degli ambienti mediante **tecnologia fotogrammetrica 3D SfM** (Structural from Motion).
- ❑ Le due tecnologie messe in campo da ENEA offrono **vantaggi complementari** che possono favorire lo sviluppo di un sistema di monitoraggio che indirizzi gli interventi di recupero consentendo la **massima tempestività**.

Dimostratore: Le Mura Aureliane-Torre L2

Museo delle Mura (Porta San Sebastiano – Roma)

Descrizione dell' attività di ricerca: tecnologie

- ❑ La tecnologia dei **fessurimetri FBG** consente di **monitorare permanentemente**, in **regime statico e dinamico**, con alta risoluzione e con grande stabilità sul lungo termine, l'evoluzione locale delle fessure maggiormente significative:
  - ❖ grazie alla versatilità della tecnologia FBG, i fessurimetri sono associati a sensori FBG di temperatura e di umidità relativa, che consentono di correlare **l'evoluzione circadiana e stagionale dell'apertura delle fessure** alle condizioni ambientali ed alla eventuale imbibizione delle opere murarie a seguito delle **precipitazioni atmosferiche**.

- ❑ La tecnologia SfM consente, a partire da immagini digitali 2D:
  - ❖ di **acquisire la geometria** delle opere murarie per la definizione del modello agli elementi finiti **per l'analisi strutturale al fine di individuare le aree critiche delle strutture da monitorare**
  - ❖ di **rilevare periodicamente lo stato dei quadri fessurativi e la loro eventuale evoluzione**

Dimostratore: Le Mura Aureliane-Torre L2

Museo delle Mura (Porta San Sebastiano – Roma)

Descrizione dell' attività di ricerca: tecnologie

- ❑ La possibilità di collegare in serie i diversi **sensori FBG** risulta di grande vantaggio per **installazioni a prevalente sviluppo lineare, abbattendo i costi e la invasività del cablaggio.**
- ❑ La ricostruzione 3D fotogrammetrica da immagini digitali 2D mediante la **tecnologia SfM** offre il vantaggio di poter essere applicata con **apparecchiatura fotografica, di uso comune**, riuscendo comunque a generare **modelli numerici 3D geometricamente corretti.**
- ❑ La **disponibilità presso ENEA di infrastrutture di calcolo di grande potenza, quali le infrastrutture HPC (High Performance Computing) del sistema CRESCO (Research Computational Centre on Complex Systems),** garantisce l'ottimale applicazione della tecnologia SfM consentendo **l'elaborazione da remoto via web di un numero elevato di immagini ad alta risoluzione.**

Dimostratore: Le Mura Aureliane-Torre L2 Museo delle Mura (Porta San Sebastiano – Roma)

Restituzione 3D fotogrammetrica dalle immagini digitali 2D

- ❖ Definire uno **stato di riferimento “zero”** per il controllo dell’evoluzione del quadro fessurativo nel tempo.
- ❖ Installazione di **sensori FBG** per il monitoraggio in continuo delle lesioni più importanti

Obiettivi

Strumentazione:

Nikon D60, reflex digitale
risoluzione da 10,2 MP.

293 immagini 2D (5Mpx)

risoluzione pari a 3872 x 2592 pixel

distanza media di scatto circa 3 metri.

Software:

Photoscan Pro; Meshlab (restituzione 3D)

Autocad (definizione del quadro fessurativo)

Patran (pre-post FEM)

Nastran (FEA)

FARO: Fast Access to Remote Objects

Restituzione del:

- ❖ modello delle pareti EST ed OVEST;
- ❖ quadro fessurativo sulle due pareti
- ❖ modello globale della Torre L2 scalato geometricamente;
- ❖ modello FE preliminare

Dimostratore: Le Mura Aureliane-Torre L2

Museo delle Mura (Porta San Sebastiano – Roma)

Restituzione 3D fotogrammetrica dalle immagini digitali 2D

Passo 1: Creazione sessione di lavoro (CHUNK)

Passo 2: Caricamento delle immagini digitali

Passo 3: Allineamento delle immagini

Passo 4: Creazione della dense cloud

Passo 5: Creazione del modello poligonale

Passo 6: Creazione del modello texturizzato

Passo 7: Scalare il modello 3D per ottenere le dimensioni reali

Workflow base per la ricostruzione 3D

Dimostratore: Le Mura Aureliane-Torre L2

Museo delle Mura (Porta San Sebastiano – Roma)

Parete est

dense cloud (sinistra, mesh (centro), texture (destra))

Parete ovest

dense cloud (sinistra, mesh (centro), texture (destra))

Parete nord

dense cloud (sinistra, mesh (centro), texture (destra))

Parete sud

dense cloud (sinistra, mesh (centro), texture (destra))

Dimostratore: Le Mura Aureliane-Torre L2

Museo delle Mura (Porta San Sebastiano – Roma)

Torre L2: Quadro fessurativo parete est

Dimostratore: Le Mura Aureliane-Torre L2

Museo delle Mura (Porta San Sebastiano – Roma)

Torre L2: Quadro fessurativo parete ovest

Dimostratore: Le Mura Aureliane-Torre L2

Museo delle Mura (Porta San Sebastiano – Roma)

Tassonomia delle fessure nelle pareti EST e OVEST

EMS98 (schede di II livello GNDT)

Codice Fessura	Coordinate Inizio		Coordinate Fine		Estensione [m]	Categoria di danno
	X_i	Y_i	X_f	Y_f		
	[m]	[m]	[m]	[m]		
1	0,29	0,01	0,3	2,47	2,46	2
2	0,37	0,17	1,21	2,58	2,42	2
2AS	0,5	0,84	0,45	1,05	0,21	1

Categoria	Livello di danno
1	Lieve
2	Moderato
3	Grave
4	Molto grave
5	Crollo

Dimostratore: Le Mura Aureliane-Torre L2

Museo delle Mura (Porta San Sebastiano – Roma)

I modelli numerici

- ❑ I modelli numerici **consentono di affiancare tutti i passi della sperimentazione dal rilievo geometrico alla definizione del modello agli elementi finiti (FE) e alla sua relativa calibrazione mediante i dati delle PND** (proprietà meccaniche, definizione delle condizioni al contorno ecc. ecc)
- ❑ La tecnica di ricostruzione **3D fotogrammetrica via SfM (Structure from Motion) è una tecnica speditiva che in tempi rapidi permette di restituire un modello 3D metricamente corretto**
  - ❑ Tecnica di supporto alla definizione e calibrazione dei modelli FE
  - ❑ Può essere considerata ad integrazione di altri strumenti e sistemi di diagnostica e monitoraggio
- ❑ **I modelli numerici sono stati definiti sull'infrastruttura di calcolo ICT dell'ENEA**, mediante interfacce user-friendly che danno accesso alle risorse hardware e software della griglia
- ❑ **I dati** (foto, file excel, output delle restituzioni 3D, i risultati delle analisi FE, misure sperimentali) **sono fruibili dal Repository**, condivisi su owncloud e archiviati su afs/gpfs, per future elaborazioni

Dimostratore: Le Mura Aureliane-Torre L2

Museo delle Mura (Porta San Sebastiano – Roma)

- **Scomposizione del manufatto** in più elementi architettonici detti macroelementi...
- Solitamente è formato da più **pareti ed elementi orizzontali connessi tra loro** a costituire una parte costruttivamente unitaria ...
- Pur se **in genere collegata e non indipendente dal complesso della costruzione** [Doglioni 1994]

“**parti** delle chiese riconoscibili architettonicamente (facciata, abside, arco trionfale), caratterizzati da una **risposta sismica autonoma** dal resto della fabbrica” (Doglioni et al. 1994)

Analisi dei meccanismi di danno locale

Metodo della misura degli spostamenti

Mediante differenti tecniche di monitoraggio tradizionali ed innovative (NDT, fessurimetri, laser scanner, interferometria satellitare, ecc.ecc.)

Dimostratore: Le Mura Aureliane-Torre L2

Museo delle Mura (Porta San Sebastiano – Roma)

Elaborazione	Qualità	allineamento	Tie Points	Dense Cloud Points	3D Model Faces
Torre L2	Medium	293/293	79.889	10.042.183	1.794.696

Dimostratore: Le Mura Aureliane-Torre L2

Museo delle Mura (Porta San Sebastiano – Roma)

FEM and FEA

- ❖ 3646 nodes
- ❖ 464 Tria elms
- ❖ 10646 Tetra elms
- ❖ 11110 elms
- ❖ $E = 1.8 \text{ E}+9 \text{ kg/m}^2$
- ❖ $\rho = 1800 \text{ kg/m}^3$
- ❖ Poisson = 0.15

Static analysis – Strain Energies

1st mode: North/South (12 Hz)

2nd mode East/West (12,5 Hz)

3rd mode Torsional (21,6 Hz)

Dimostratore: Le Mura Aureliane-Torre L2

Museo delle Mura (Porta San Sebastiano – Roma)

Attività in corso

Nuova installazione sensori FBG per il monitoraggio in continuo (settembre 2018)

- ❖ delle lesioni sulle pareti della torre L2
- ❖ in alcuni tratti del camminamento esterno

Torre L3: timehistory della apertura di n.2 fessurimentri (parete Est ed Ovest)

Conclusioni

- ❖ I modelli numerici, ampiamente supportati dalle linee guida rappresentano un valido strumento per la tutela del patrimonio artistico.
- ❖ Sono di ausilio alle attività sperimentali in laboratorio e in campo
- ❖ L'infrastruttura ICT, dell' ENEA, per il Patrimonio Culturale, già da tempo disponibile, via web, da remoto, consente agli utenti autorizzati, di disporre delle risorse hardware e software, per l'intera catena di modellazione numerica:
  - ❖ le ricostruzioni 3D
  - ❖ i modelli FE e loro calibrazione da misure diagnostiche,
  - ❖ aree di storage e di sharing, geograficamente distribuite e virtualmente illimitate
  - ❖ strumenti per il lavoro collaborativo a distanza
- ❖ Il sistema di monitoraggio integrato FBG-Fotogrammetria, applicato al dimostratore delle Mura Aureliane costituisce un esempio pienamente replicabile alle strutture monumentali archeologiche e ai palazzi storici presenti nel VI municipio di Roma

Grazie!

Marialuisa Mongelli
marialuisa.mongelli@enea.it